# Journal of System Simulation

Volume 32 | Issue 8

Article 21

8-13-2020

# Dynamic Equivalent Modeling and Simulation of Wind Farm Based on ASW-FCM Algorithm

Mudan Li

1. Science & Technology College, North China Electric Power University, Baoding 071000, China;;2. College of Control and Computer Engineering, North China Electric Power University, Baoding 071000, China;

Yinsong Wang

2. College of Control and Computer Engineering, North China Electric Power University, Baoding 071000, China;

Follow this and additional works at: https://dc-china-simulation.researchcommons.org/journal

Part of the Artificial Intelligence and Robotics Commons, Computer Engineering Commons, Numerical Analysis and Scientific Computing Commons, Operations Research, Systems Engineering and Industrial Engineering Commons, and the Systems Science Commons

This Paper is brought to you for free and open access by Journal of System Simulation. It has been accepted for inclusion in Journal of System Simulation by an authorized editor of Journal of System Simulation.

# Dynamic Equivalent Modeling and Simulation of Wind Farm Based on ASW-FCM Algorithm

# Abstract

Abstract: A new dynamic equivalent modeling method is proposed for the wind farm of directly-driven wind turbine with permanent magnet synchronous generator (D-PMSG). The wake effect and wind direction change between multiple wind turbines are considered to calculate the effective input wind speed, *the effective wind speed, rotor speed, pitch angle and output power are selected as the multi-group indicators after analyzing the wind turbine operating characteristics. Considering the differences and relevance of the operating conditions between the turbines, an adaptive sample weighting fuzzy C-means clustering algorithm (ASW-FCM) is designed to optimally cluster the wind farm. The clustered wind turbine group equivalent model is established based on the principle that the output characteristics before and after the equivalence are equal. A wind farm system is selected as the example of modeling and simulation to verify the rationality and accuracy of the equivalent modeling method.* 

## Keywords

D-PMSG, wind farm, sample weighting, clustered grouping, equivalent modeling

# **Recommended Citation**

Li Mudan, Wang Yinsong. Dynamic Equivalent Modeling and Simulation of Wind Farm Based on ASW-FCM Algorithm[J]. Journal of System Simulation, 2020, 32(8): 1606-1616.

第 32 卷第 8 期	系统仿真学报©	Vol. 32 No. 8
2020年8月	Journal of System Simulation	Aug., 2020

# 基于 ASW-FCM 算法的风电场动态等效建模与仿真

李牡丹<sup>1,2</sup>, 王印松<sup>2</sup>

(1. 华北电力大学科技学院,河北 保定 071000; 2. 华北电力大学控制与计算机工程学院,河北 保定 071000)

摘要:针对直驱永磁风电机组风电场,提出一种新的动态等效建模方法。考虑风电机组间的尾流效 应和风向变化计算有效输入风速,分析机组的运行特性,以反映机组运行特征的有效风速、转速、 桨距角和输出功率为多分群指标。考虑机组间运行状况的差异性和关联性,设计自适应样本定权的 模糊聚类算法(Adaptive Sample Weighting Fuzzy C-means, ASW-FCM)对风电场进行最优聚类分群。 根据等效前后机组输出特性不变的原则建立聚类风电机群的等效模型。以某实际风电场系统作为算 例进行建模仿真,验证所提等效建模方法的合理性和准确性。

关键词: 直驱永磁风电机组; 风电场; 样本定权; 聚类分群; 等效建模

中图分类号: TM621 文献标识码: A 文章编号: 1004-731X (2020) 08-1606-11 DOI: 10.16182/j.issn1004731x.joss.20-0117

# Dynamic Equivalent Modeling and Simulation of Wind Farm Based on ASW-FCM Algorithm

## Li Mudan<sup>1,2</sup>, Wang Yinsong<sup>2</sup>

(1. Science & Technology College, North China Electric Power University, Baoding 071000, China;
 2. College of Control and Computer Engineering, North China Electric Power University, Baoding 071000, China)

**Abstract:** A new dynamic equivalent modeling method is proposed for the wind farm of directly-driven wind turbine with permanent magnet synchronous generator (D-PMSG). The wake effect and wind direction change between multiple wind turbines are considered to calculate the effective input wind speed, *the effective wind speed, rotor speed, pitch angle and output power are selected as the multi-group indicators after analyzing the wind turbine operating characteristics. Considering the differences and relevance of the operating conditions between the turbines, an adaptive sample weighting fuzzy C-means clustering algorithm (ASW-FCM) is designed to optimally cluster the wind farm. The clustered wind turbine group equivalent model is established based on the principle that the output characteristics before and after the equivalence are equal. A wind farm system is selected as the example of modeling and simulation to verify the rationality and accuracy of the equivalent modeling method.* 

Keywords: D-PMSG; wind farm; sample weighting; clustered grouping; equivalent modeling

# 引言

风能作为一种清洁而稳定的新能源,已被全球



收稿日期: 2020-03-10 修回日期: 2020-05-09; 基金项目:国家自然基金联合基金(U1709211),中央 高校基本科研业务费专项资金面上项目(2020MS148); 作者简介:李牡丹(1983-),女,山西阳城,硕士, 讲师,研究方向为新能源发电与先进控制理论;王 印松(1967-),男,河北河间,博士,教授,研究方 向为先进控制策略,控制系统故障诊断技术等。 公认为提高能源安全、促进低碳经济增长的最佳方 案<sup>[1-2]</sup>。然而风电具有间歇性和波动性,大规模风 电并网给电力系统的安全稳定运行带来了新的挑 战<sup>[3-4]</sup>。在研究风电并网对电力系统的影响时,需 要建立有效的风电场模型<sup>[5]</sup>。大规模风电场往往由 上百台风机组成,由于电力电子器件模型的复杂 性、气象条件的差异性和空气动力学的不确定性导 致各机组运行工况各不相同,若对每台风电机组进 行系统详细的建模,不仅会增大模型阶数,更会使 仿真和计算的复杂度大幅提升。因此,对风电场内 机组进行合理聚类分群,建立模型结构简单且能准 确表征风电并网输出特性的风电场等效模型尤为 重要。

研究风速波动或电网故障情况下风电场的动 态行为和风电场对电网的动态影响时,常采用动态 等效建模法。目前风电场动态等效建模主要采用简 化的等效模型,分为单机等值法和多机等值法。文 献[6-8]采用传统的单机等值法建模,基于加权平均 法将风电场内的所有风机用单台机表示。但由于风 电场内风电机组实际运行状态各不相同,随着风电 场规模的扩大,单机等值模型的精度逐渐不能满足 研究需求。多机等值法是通过定义风电机组的分群 指标,根据指标值的差异对风电机组进行分群,同 群的风电机组等值为一台风力机。文献[9]根据来 流风速的大小对风电机组进行分群,等效机组的风 速为同群机组的等效风速,容量为所有同群机组容 量的加权平均值。文献[10]考虑尾流效应计算风电 机组的输入风速,按照风速对风电场内风电机组进 行分群。文献[11]以地理位置作为分群指标,将同 排机组划分为一个机群对风电场进行等效建模。文 献[12]以双馈风电机组桨距角控制动作情况为分 群原则,通过提取反映桨距角控制动作的特征向量 对双馈风电机组进行动态分群。文献[13]采用特征 分析法以交值轴暂态电势和发电机转速为分群指 标,建立了风电场多机等值模型。文献[14]基于 DFIG 故障暂态过程的特点,建立了短路电流包络 线轨迹结构相似度的评价指标,并以该指标进行同 调机群划分。文献[15]针对鼠笼型风电场,采集不 同工况和短路故障类型组合下风力发电机的转速 向量,以概率最大原则对风电机组进行聚类分群。 文献[16]以等值风力机与单台机组风力机的功率 转换特性不变为原则,采用 fuzzy C-means clustering (FCM)聚类算法对直驱式风电机组进行 分群。文献[17]以机组实测功率为分群指标,采用 分裂层次半监督谱聚类算法对风电场进行分群。

上述文献在建立风电场等效模型时采用的分 群指标较单一,然而受到地理条件、气象条件以及 电力电子器件容量的限制,风电场内各机组运行工 况各不相同。在分析风速波动或电网故障情况下风 电场的动态行为时,采用单一的聚类指标进行风电 场分群必然导致机组运行特征反映不全面和不精 确。同时传统的聚类算法忽略了不同风电机组运行 状况的差异性和关联性对聚类结果的贡献不同,导 致分群结果不准确。

# 计及尾流效应和风向变化影响的 风速模型

风电场内分布着大量风电机组,上游机组获取 风能的同时会在下游形成一个尾流影响区,对下游 风机产生遮挡作用。上下游风电机组距离越近,尾 流影响效果越显著<sup>[5]</sup>。

如图 1 所示,假设风向为 0°,来流风速为 v<sub>0</sub>, 上游风机 WT1 处的风速为 v<sub>0</sub>,尾流作用的中线为 l<sub>1</sub>,受到尾流影响后下游风机 WT2 处的输入风速为:

 $v_t = v_0 \cdot \sigma(d, v_0)$  (1) 式中:  $v_t$ 为下游风电机组的风速; d为上下游风 机之间的距离;  $\sigma(d, v_0)$ 为上游风机处的风速衰 减系数。



图 1 尾流效应模型图 Fig. 1 Wake effect model

根据 Jessen 模型,上游风机处的风速衰减系数为:

$$\sigma(d, v_0) = 1 - \frac{1}{2} C_T(v_0) / (1 + \frac{d}{4R})$$
(2)

式中: Cr为迎风速 vo条件下上游风机的推力系数,

Li and Wang: Dynamic Equivalent	Modeling and Simulation	of Wind Farm Based on
---------------------------------	-------------------------	-----------------------

第 32 卷第 8 期	系统仿真学报	Vol. 32 No. 8
2020 年 8 月	Journal of System Simulation	Aug., 2020

由风机制造商给出; R 为风轮半径。

尾流作用范围由尾流作用的宽度和中心线决定,距离上游风机为*d*时的尾流作用半径为<sup>[18]</sup>:

$$r(d) = (4R^2 + dR)^{\frac{1}{2}}$$
(3)

由此得尾流作用范围为:

$$S(d) = \left\{ (x, y) \middle| x = d, y \in W_y \right\}$$
(4)

式中: wy 为尾流作用范围的宽度, 假设 c(d)为尾流 作用的中心点, 则

$$w_{v} = [c(d) - r(d), c(d) + r(d)]$$
(5)

对风电场内风机按照上下游位置进行编号,在 已知尾流作用范围和任一风机任意时刻的风速情 况下,风机 *k* 处的迎面风速为:

$$v_{k} = v \sum_{i=1}^{k-1} \sigma_{i}(d_{i,k}, v)$$
(6)

式中: *d<sub>i,k</sub>*为第 *i*, *k* 台风机之间的距离; *v* 为未计 及尾流影响的风速序列。*σ<sub>i</sub>(d<sub>i,k</sub>, v*)满足式(7):

$$\sigma_{i}(d_{i,k},v) = \begin{cases} 1, \\ y_{k} \notin [c_{i}(d) - r_{i}(d); c_{i}(d) + r_{i}(d)] \\ 1 - \frac{1}{2}C_{T}(v_{i}) / (1 + \frac{d_{i,k}}{4R}), \\ y_{k} \in [c_{i}(d) - r_{i}(d); c_{i}(d) + r_{i}(d)] \end{cases}$$
(7)

当风向变化时,风电场内各机组之间的尾流效 应随之变化,机组的输入风速也相应改变。如图 2 所示,当风向由 0°变为 φ 时,尾流作用的中线相 应偏转 φ,由原来的 l<sub>1</sub>变为 l<sub>2</sub>,此时上游风机对下 游风机的尾流作用半径变为:

 $r(\varphi) = r(0) \cdot \cos \varphi$ 



图 2 变风向下尾流作用范围图 Fig. 2 Wake effect range under wind direction change

通过旋转风电场模拟风向的改变。假设风向为 0°时第 *i*, *k* 台机组在风电场的坐标分别为(*x<sub>i</sub>*(0), *y<sub>i</sub>*(0)), (*x<sub>k</sub>*(0), *y<sub>k</sub>*(0)), 则风电场旋转 φ 后相应机组 的位置坐标变为:

 $x_i(\varphi) = x_i(0) \cdot \cos \varphi - y_i(0) \cdot \sin \varphi$ (9)

 $y_i(\varphi) = x_i(0) \cdot \sin \varphi + y_i(0) \cdot \cos \varphi$ 

为简化风速模型,假设风电场中所有机组的位 置均位于一象限,采用下式校正旋转 *φ* 后风电场内 所有机组的坐标,校正公式为:

 $x_{ia}(\varphi) = x_i(\varphi) - \min(x_1(\varphi), x_2(\varphi), \cdots x_n(\varphi))$ (10)

$$y_{ia}(\varphi) = y_i(\varphi) - \min(y_1(\varphi), y_2(\varphi), \cdots, y_n(\varphi))$$

由此,在风向变化时,依据式(10)即可重新确 定风电场内所有机组的坐标以及尾流作用范围,并 计算出各机组的有效输入风速。

# 2 D-PMSG 风电场聚类分群

#### 2.1 D-PMSG 多分群指标选取

根据空气动力学原理, D-PMSG 的输出机械功 率为<sup>[19-20]</sup>:

$$\begin{cases}
P_{\rm m} = C_P(\lambda,\beta) P_{\rm wind} = 0.5\rho\pi R^2 v^3 C_P(\lambda,\beta) \\
C_P(\lambda,\beta) = (0.44 - 0.016\,7\beta) \sin\left[\frac{\pi(\lambda-3)}{15 - 0.3\beta}\right] - (11) \\
0.001\,84(\lambda-3)\beta \\
\lambda = \omega_r R/v
\end{cases}$$

式中:  $P_m$  为风机的输出机械功率;  $\rho$  为空气密度 (kg/m<sup>3</sup>); R 为风机叶片半径(m); v 为风速(m/s);  $C_P$  为风能利用系数;  $\lambda$  为叶尖速比;  $\beta$  为桨距角(°);  $\omega_r$  为风机转速(rad/s)。

受自身机械特性和元器件容量的限制以及运行过程中的转速和功率约束,风速不同时直驱式风电机组的运行特性呈现分区域特征,如图3所示。



http://www.china-simulation.com

(8)

(1) 恒桨距角变转速变功率区域

对应于图中区域 I 。该区域输入风速处于 ν<sub>cut\_in</sub>·ν<sub>1</sub>,桨距角不参与工作,β=0。风机实现最 大功率跟踪,转速 ω<sub>r</sub>和输出功率 P<sub>m</sub>均随风速升 高而增大,且输出功率与转速的立方成正比。

(2) 恒桨距角恒转速变功率区域

对应于图中区域 II 。该区域输入风速处于  $v_1$ · $v_n$ ,受限于风机本身的机械强度等因素,风机转 速基本达到额定转速  $\omega_{max}$ ,桨距角  $\beta=0$ 。随着风速 v的增加,输出功率  $P_m$ 继续增大。

(3) 恒转速恒功率变桨距角区域

对应于图中区域III。该区域输入风速处于  $v_n \cdot v_{cut_out}$ ,由于机组机械和电气特性的约束,需要 调节桨距角限制输出的机械功率,此时 $\beta \neq 0$ ,风 机转速达到额定转速  $\omega_{max}$ 保持恒定,输出功率也 达到额定功率  $P_n$ 并保持恒定。

根据上述对 D-PMSG 运行特性的分析可知,3 个区域的运行特征均可由风速、风机转速、桨距角 和输出功率来描述,因此选取风速 ν、风机转速 ω<sub>r</sub>、 桨距角β和输出功率 P<sub>m</sub>作为 D-PMSG 风电机组的 多分群指标。

#### 2.2 ASW-FCM 聚类分群算法

#### 2.2.1 FCM 聚类算法

FCM (Fuzzy C-means)算法<sup>[21]</sup>是一种基于对具 有模糊性或不确定性的事物进行描述和划分的方 法,其基本思想是将待测样本集分成若干类,为每 个样本增加一个隶属度表示该样本隶属于各个类 的程度,由此得到一个隶属度矩阵,通过迭代计算 不断更新隶属度矩阵及聚类中心矩阵,以使目标函 数达到最小。

设数据集合 *X*={*x*<sub>1</sub>, *x*<sub>2</sub>,…, *x<sub>n</sub>*}是待分析样本的 全体,其中, *x<sub>j</sub>*={*x<sub>j</sub>*1, *x<sub>j</sub>*2,…, *x<sub>j</sub>*}表示第*j*个样本的 *l* 个特征值。若将样本数据分为 *C* 个类,FCM 目标 函数定义为:

$$\min J_m(U,Z) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^C (u_{ij})^m d^2(x_j, z_i) \quad (12)$$

约束条件为:

$$\begin{cases} 0 \le u_{ij} \le 1 \\ \sum_{j=1}^{n} u_{ij} = 1, (j = 1, 2, \dots n) \end{cases}$$
(13)

式中:  $J_m(U, Z)$ 为目标函数;  $U(C \times n)$ 为隶属度矩阵; U 中元素  $u_{ij}$ 为隶属度,表示集合 X 中样本  $x_j$ 隶属 于第  $i(1 \le i \le C)$ 类的程度; 聚类中心  $Z=(z_1, z_2, \cdots, z_i, \cdots, z_C)$ 是  $C \times l$ 矩阵,  $z_i$ 为第 i 类的聚类中心; m 为模糊隶属度指数;  $d^2(x_j, z_i) = ||x_j - z_i||^2$ 表示第 j个样本点  $x_j$ 到第 i 个聚类中心  $z_i$ 的距离。隶属度  $u_{ij}$ 和聚类中心  $z_i$ 采用公式(14)(15)进行更新:

$$u_{ij} = \left( \sum_{r=1}^{C} \left( \frac{\left\| x_j - z_i \right\|^2}{\left\| x_j - z_r \right\|^2} \right)^{\frac{1}{m-1}} \right)^{-1}, i = 1, 2, \cdots C \quad (14)$$

$$z_{i} = \frac{\sum_{j=1}^{n} (u_{ij})^{m} \cdot x_{j}}{\sum_{j=1}^{n} (u_{ij})^{m}}, i = 1, 2, \cdots C$$
(15)

#### 2.2.2 ASW-FCM 聚类算法

大型 D-PMSG 风电场通常由成百上千台机组 组成,由于排列方式、风速分布、尾流效应、地形 地貌等存在较大差异,机组的运行状况各不相同。 同时由于尾流效应的影响,机组的风速间也存在一 定的关联性。传统的 FCM 算法在对风电机组进行 聚类分群时,对所有的风电机组一视同仁,忽略了 不同风电机组运行状况的差异性和关联性对聚类 结果的贡献程度。基于此,本文给风电场内运行状 况不同的机组和机组参数分配了不同的权值和权 值指数,用来表示机组运行特征的差异性和关联 性,设计了自适应样本定权的模糊聚类算法 (ASW-FCM)对风电机组进行分群,提高聚类分群 的质量。

ASW-FCM 算法的目标函数定义为:

 $\min J_m(U,Z) =$ 

$$\sum_{i=1}^{C} \sum_{j=1}^{n} \omega_{j}^{p} (u_{ij})^{m} \sum_{k=1}^{l} \omega_{k}^{q} d^{2} (x_{jk}, z_{ik})$$
(16)  
约束条件为:

http://www.china-simulation.com

第 32 卷第 8 期	系统仿真学报	Vol. 32 No. 8
2020年8月	Journal of System Simulation	Aug., 2020

$$\begin{cases} 0 \leq u_{ij} \leq 1 \\ \sum_{i=1}^{C} u_{ij} = 1, (j = 1, 2, \dots n) \\ \prod_{j=1}^{n} \omega_{j} = 1 \\ \sum_{k=1}^{l} \omega_{k} = 1 \end{cases}$$
(17)

式中:  $\omega_j(j=1,2,...,n)$ 为给每个样本  $x_j$ 分配的权值, 其取值反映了样本  $x_j$ 对目标函数的影响程度,全体 样本的权值  $\omega_j$ 满足乘积为 1 的约束条件,反映了 全体样本数据之间的关联性; p 为事先给定的样本 权值指数,用来调节样本权值的取值。 $\omega_k$  (k=1, 2,...,l)为给每个样本特征  $x_{jk}$ 分配的权值,其取值反映了 样本特征  $x_{jk}$ 对样本数据  $x_j$ 的作用,任一样本所有 特征的权值  $\omega_k$ 满足和为 1 的约束条件,反映了样 本特征之间的关联性; q 为样本特征权值指数,调 节其取值使目标函数达到最小。采用拉格朗日算法 解出样本权值  $\omega_j$ 和样本特征权值  $\omega_k$ 的迭代公式:

$$\omega_{j} = \left[ \frac{\left[ \prod_{j=1}^{n} (\sum_{i=1}^{C} (u_{ij})^{m} \sum_{k=1}^{l} \omega_{k}^{q} \| x_{jk} - z_{ik} \|^{2}) \right]^{\frac{1}{n}}}{\sum_{i=1}^{C} (u_{ij})^{m} \sum_{k=1}^{l} \omega_{k}^{q} \| x_{jk} - z_{ik} \|^{2}} \right]^{\frac{1}{n}} (18)$$

$$\omega_{k} = \left[ \left[ \sum_{i=1}^{l} (\sum_{j=1}^{C} \sum_{k=1}^{n} \omega_{k}^{p} (u_{k})^{m} \| x_{jk} - z_{jk} \|^{2}) \right]^{\frac{1}{n}} \right]^{\frac{1}{q}}$$

$$\left[\frac{\left[\sum_{k=1}^{l} \left(\sum_{i=1}^{C} \sum_{j=1}^{n} \omega_{j}^{p} (u_{ij})^{m} \left\| x_{jk} - z_{ik} \right\|^{2} \right)\right]^{n}}{\sum_{i=1}^{C} \sum_{j=1}^{n} \omega_{j}^{p} (u_{ij})^{m} \left\| x_{jk} - z_{ik} \right\|^{2}}\right]$$
(19)

模糊隶属度和聚类中心的更新公式变为:

$$u_{ij} = \left( \sum_{r=1}^{C} \left( \frac{\sum_{k=1}^{l} \omega_k^q \left\| x_{jk} - z_{ik} \right\|^2}{\sum_{k=1}^{l} \omega_k^q \left\| x_{jk} - z_{rk} \right\|^2} \right)^{\frac{1}{m-1}} \right)^{r},$$
  

$$i = 1, 2, \cdots C$$
(20)

$$z_{ik} = \frac{\sum_{j=1}^{n} (u_{ij} \cdot \omega_j^{p/m})^m \cdot x_{jk}}{\sum_{j=1}^{n} (u_{ij} \cdot \omega_j^{p/m})^m}, i = 1, 2, \dots C$$
(21)

为确保聚类分群结果的准确性和客观性,计算 聚类评价指标 V<sub>XB</sub><sup>[22]</sup>,V<sub>XB</sub> 值越小,聚类分群效果 越好。对于由 *n* 台 D-PMSG 机组组成的风电场,基 于 ASW-FCM 算法的风电场聚类分群具体步骤为:

step 1: 由计算出的机组有效风速和由风电场 SCADA 系统获取的初始转速、桨距角和输出功率, 形成样本数据集合 *X*;

step 2: 初始化聚类数 *C*, 样本个数 *n*, 目标函数精度  $\varepsilon$ , 模糊指数 *m*, 初始模糊聚类中心  $z_i$ , 样本权值  $\omega_j$ , 样本特征权值  $\omega_k$ , 样本权值指数 *p*, 样本特征权值指数 *q*;

step 3: 利用式(18)~(19)更新样本权值 ω<sub>j</sub>和样本特征权值 ω<sub>k</sub>;

step 4: 用式(20)~(21)更新隶属度 *u<sub>ij</sub>* 和聚类中 心 *z<sub>i</sub>*;

step 5:利用式(16)计算目标函数  $J_m(U, Z)$ ,若  $|J(t)-J(t-1)| < \varepsilon$ 或迭代次数达到  $T_m$ 则停止;否则,  $t \leftarrow t+1$ ,转 step 3;

step 6: 计算聚类评价指标 V<sub>XB</sub> 和聚类数 *C=C*+1, 如果 $C > \sqrt{n} (C \in [2,\sqrt{n}])^{[22]}$ ,转 step 7; 否则,转 step 1 重新开始计算;

step 7: 计算最优聚类数目 C<sub>opt</sub>=min(V<sub>XB</sub>),输出 D-PMSG 风电场机组聚类分群结果。

# 3 聚类风电机群等效模型

假设风电场内包括 n 台同型号的 D-PMSG 机 组,采用 ASW-FCM 算法将风电机组聚类成 C 个 机群,根据等效前后机组输出特性不变的原则,将 每个机群等效为一台机组,建立等效机组各部分的 模型。

### 3.1 等效风力机模型

假设同一风电机群中有*k*台同型号的D-PMSG 风电机组,则等效风速为:

$$v_{eq} = \left(\frac{1}{k} \sum_{i=1}^{k} v_i^3\right)^{1/3}$$
(22)

式中: *v<sub>eq</sub>* 为聚类风电机群等效风力机的风速; *v<sub>i</sub>* 为同群中第*i*台机组计及尾流效应和风向变化的有效输入风速。等效转速为:

$$\omega_{eq} = \left(\frac{1}{k} \sum_{i=1}^{k} \omega_i^3\right)^{1/3} \tag{23}$$

式中: *ω<sub>eq</sub>* 为聚类风电机群等效风力机的转速; *ω<sub>i</sub>* 为同群中第 *i* 台机组的转速。

#### 3.2 等效发电机模型

假设同一风电机群内有*k*台同型号的D-PMSG 风电机组,采用容量加权法计算等效发电机模型的 参数,如式(24)所示:

$$S_{eq} = \sum_{i=1}^{k} S_i, \quad P_{eq} = \sum_{i=1}^{k} P_i$$
  
$$X_{s eq} = X_s / k, \quad R_{s eq} = R_s / k$$
(24)

式中: *Seq*, *Peq*, *Xs\_eq*, *Rs\_eq* 分别为聚类风电机群等效 发电机的额定容量、有功功率、定子阻抗和定子电阻; *Si*, *Pi*, *Xs*, *Rs* 分别为同群内各发电机的额定容 量、有功功率、定子阻抗和定子电阻。

#### 3.3 等效轴系模型

聚类风电机群的轴系模型采用单质块模型进 行等效,等效的轴系模型参数为:

 $H_{eq} = \sum_{i=1}^{k} H_i \quad K_{eq} = \sum_{i=1}^{k} K_i \quad D_{eq} = \sum_{i=1}^{k} D_i$  (25) 式中:  $H_{eq}, K_{eq}, D_{eq}$ 分别为等效轴系的转动惯性时 间常数、刚度系数和阻尼系数。

#### 3.4 等效变压器模型

聚类风电机群的等效变压器模型参数为:

$$S_{T_{eq}} = \sum_{i=1}^{k} S_{T_i}, Z_{T_{eq}} = Z_T / k$$
 (26)  
式中:  $S_{T_{eq}}, Z_{T_{eq}}$ 分别为等效变压器的额定容量和  
电抗。

#### 3.5 等效集电线路模型

风电场集电线路包括架空线路和电缆 2 种,对 于放射式集电线路,等效阻抗为:

$$Z_{eq} = \frac{P_1^2 Z_1 + P_2^2 Z_2 + \dots + P_k^2 Z_k}{\left(P_1 + P_2 + \dots + P_n\right)^2} = \frac{\sum_{i=1}^k P_i^2 Z_i}{\left(\sum_{i=1}^k P_i\right)^2} \quad (27)$$

对于干线式集电线路,等效阻抗为:

$$Z_{eq} = \frac{\sum_{i=1}^{k} (\sum_{m=1}^{i} (Z_m \sum_{j=m}^{k} P_j) P_i)}{(\sum_{i=1}^{k} P_i)^2}$$
(28)

式中: Z 为集电线路阻抗。

对于电缆线路,忽略风电场内的电压差异,则 等效对地导纳为:

$$B_{eq} = \sum_{i=1}^{k} B_i \tag{29}$$

式中: B 为电缆线路电纳。

# 4 仿真算例

本文以某实际风电场系统作为算例进行建模 仿真,如图4所示。



图 4 风电场系统图 Fig. 4 Diagram of wind farm system

http://www.china-simulation.com

#### • 1611 •

https://dc-china-simulation.researchcommons.org/journal/vol32/iss8/21 DOI: 10.16182/j.issn1004731x.joss.20-0117

第 32 卷第 8 期	系统仿真学报	Vol. 32 No. 8
2020年8月	Journal of System Simulation	Aug., 2020

该风电场由 24 台金风 GW82/1500 直驱式风电 机组组成,机组额定容量 1.5 MW,轮毂高 70 m, 风轮半径 82.34 m, v<sub>cut\_in</sub>=3 m/s, v<sub>n</sub>=10.3 m/s, v<sub>cut\_out</sub>=22 m/s, ω<sub>rmax</sub>=17.3 rpm。各风电机组由 0.69/35 kV的机端变压器升压后,经集电线路汇聚 于 35 kV 风电场出口母线 A 处,再经 35kV/220 kV 出口变压器升压后,经出口线路接至大电网。风 电场内发电机、变压器及电缆参数如表 1 所示。

表 1 风电场内设备及集电线路参数 Tab. 1 Parameters of equipments and collecting lines in wind

farm		
设备及线路	参数	数值
	额定功率/MW	1.5
华山扣	额定转速/(r/min)	17.3
及电机	定子电阻/pu	0.028 36
	定子电感/pu	0.1
扣进亦正鬼	额定容量/MVA	1.6
机轴文压奋	阻抗/pu	25.5
바ㅁ亦ᄃ聰	额定容量/MVA	50
山口文压奋	阻抗/pu	500
<b>前</b> 合 由 继	电阻(Ω/km)	0.17
半世电规	电抗(Ω/km)	0.365

当风电场内来流风速为 10.69 m/s,风向为 45° 时,考虑到尾流效应和风向变化的影响,根据坐标 校正公式计算出各机组的初始输入风速。机组初始 风速、转速、桨距角和输出功率值如表 2 所示。

设置初始聚类数 C=2, 样本个数 n=24, 目标 函数精度  $\varepsilon$ =0.000 1, 模糊指数 m=2, 初始模糊聚 类中心取 24 台机组初始数据的平均值,即  $z_1(0)$ =(9.31 m/s, 0.92 p.u., 1 091.24 kW, 2.43°),  $z_2(0)$ 取距离聚类中心  $z_1(0)$ 最近的一个样本数据,即  $z_2(0)$ =(9.32 m/s, 0.96 p.u., 1 158.36 kW, 0°),初始样 本权值  $\omega_f$ ={0.25,0.25,0.25,0.25},权值指数 q=2。采用 2.2 节 ASW-FCM 聚类算法将 24 台风电 机组分为 4 个机群,即  $C_{opt}$ =4,进而得到以有效风 速、转速、桨距角和输出功率作为多分群指标的聚 类分群结果,如表 3 所示。

	表 2	各机组初始	变量值	
Tab	. 2 Initial var	iable values o	f each wind t	urbine
机组	风速/(m/s)	转速/(p.u.)	桨距角/(°)	功率/kW
1	10.69	1	5.73	1 452.35
2	10.69	1	5.73	1 452.35
3	10.69	1	5.73	1 452.35
4	10.69	1	5.73	1 452.35
5	10.69	1	5.73	1 452.35
6	10.69	1	5.73	1 452.35
7	10.69	1	5.73	1 452.35
8	9.98	1	2.28	1 302.28
9	9.32	0.96	0	1 158.36
10	8.83	0.90	0	889.62
11	8.34	0.86	0	785.17
12	7.6	0.78	0	650.1
13	10.69	1	5.73	1 452.35
14	9.83	1	2.28	1 288.97
15	9.02	0.94	0	1014.8
16	8.54	0.88	0	861.4
17	7.85	0.82	0	708.22
18	7.06	0.72	0	490.22
19	10.69	1	5.73	1 452.35
20	9.7	1	2.28	1 236.27
21	8.86	0.92	0	920.68
22	7.76	0.80	0	692.97
23	7.48	0.76	0	667.46
24	6.95	0.71	0	452.01

表 3 ASW-FCM 聚类分群结果

Tab. 3 Result of	of grouping by ASW-FCM algorithm
聚类风电机群	聚类结果
机群 1	1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 13, 14, 19, 20
机群 2	9, 10, 15, 16, 21
机群 3	11, 12, 17, 22
机群 4	18, 23, 24

为进行对比和分析,基于相同的分群指标,采 用传统 FCM 聚类算法<sup>[16]</sup>的分群结果见表 4;采用 分裂层次半监督谱聚类算法,以输出功率为分群指 标<sup>[17]</sup>的聚类结果见表 5;基于相同的聚类算法,以 风速为分群指标<sup>[9]</sup>的聚类结果见表 6。

	表 4	传统 FCM 聚类分群结果
Tab. 4	Result of	grouping by traditional FCM algorithm
取米团	由相群	聚类结果

聚类风电机群	聚类结果
机群 1	1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 13, 14, 19, 20
机群 2	9, 10, 15, 21
机群 3	11, 16, 17, 22
机群 4	12, 18, 23, 24

第 32 卷第 8 期 2020 年 8 月

机群 2

机群 3

表 5	分裂层次半监督谱聚类分群结果
Tab. 5	Result of grouping by semi-supervised
split-hie	erarchical spectral clustering algorithm
聚类风电机精	群 聚类结果
机群 1	1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 13, 19

9, 10, 11, 14, 15, 16, 17, 20, 21

12, 18, 22, 23, 24

	表 6 风速分群结果
Tab. 6	Result of grouping by wind speed
聚类风电机群	聚类结果
机群 1	1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 13, 19
机群 2	8, 9, 14, 15, 20
机群 3	10, 11, 16, 21
机群 4	12, 17, 18, 22, 23, 24

为验证本文提出的基于 ASW-FCM 算法的风 电场等效建模方法的合理性和准确性,根据聚类分 群结果,在 Matlab/Simulink 仿真平台上分别搭建 了 ASW-FCM 4 机等效模型(模型 1)、传统 FCM 4 机等效模型(模型 2)、分裂层次半监督谱聚类 3 机 等效模型(模型 3)、以风速分群的 4 机等效模型(模 型 4)和详细模型(模型 5),在风速扰动及电网故障 情况下对风电场出口母线 A 处的输出功率和电压 进行仿真验证。

#### 4.1 渐变风扰动仿真

仿真时间为 10 s,在 ←1 s 时风速由 8 m/s 呈斜 坡变化,斜率为 1 m/s,持续时间为 3 s,风速达到 11 m/s 时保持不变。仿真得到风电场出口处的有功 功率 P、无功功率 Q、出口电压 U 的变化曲线见图 5。





图 5 风速扰动下风电场出口变量响应 Fig. 5 Variable responses at the exit of wind farm in wind speed fluctuation

可见,在风速扰动条件下,4种等效模型均表 现出与详细模型基本一致的响应趋势。但是与其它 3种等效模型相比,采用本文方法建立的 ASW-FCM4机等效模型在有功功率、无功功率和 输出电压上与详细模型更接近。表7给出了风速扰 动下4种等效模型与详细模型之间的输出误差。 Comparisons of 4 equivalent models and detailed model

表 7	风速扰动下4种等效模型与详细模型的误差
Tab. 7	Errors of 4 equivalent models and detailed model

	in wind speed fluctuation		/%
林志村王山	有功功率	无功功率	电压误差
寺众侠型	误差 $E_P$	误差 $E_Q$	$E_U$
模型 1	1.51	2.38	0.73
模型 2	3.35	4.84	0.92
模型 3	4.47	5.25	1.36
模型 4	4.52	5.69	1.50

#### Li and Wang: Dynamic Equivalent Modeling and Simulation of Wind Farm Based on

第 32 卷第 8 期	系统仿真学报	Vol. 32 No. 8
2020年8月	Journal of System Simulation	Aug., 2020

文中 $E_P, E_Q, E_U$ 的计算公式如下:

$$E_{P} = \frac{\int_{t1}^{t2} |P_{i}(t) - P(t)| dt}{\int_{t1}^{t2} |P(t)| dt}$$
$$E_{Q} = \frac{\int_{t1}^{t2} |2(Q_{i}(t) - Q(t))| dt}{\int_{t1}^{t2} |S - 2Q(t)| dt}$$
$$E_{U} = \frac{\int_{t1}^{t2} |U_{i}(t) - U(t)| dt}{\int_{t1}^{t2} |U(t)| dt}$$

式中: P(t), Q(t)和 U(t)分别为风电场出口处详细 模型在 t 时刻的有功功率、无功功率和电压; P<sub>i</sub>(t), Q<sub>i</sub>(t)和 U<sub>i</sub>(t)分别为 t 时刻第 i 个等效模型的 有功功率、无功功率和电压; t<sub>1</sub>和 t<sub>2</sub>为计算误差的 时间起点和终点; S 为整个风电场的装机容量。

可见, 与模型2、模型3和模型4相比, 模型 1(ASW-FCM 4 机等效模型)在 EP, EO, EU上与详细 模型之间的误差最小,因此模型1能更准确地反映 风速扰动下风电场的实际动态特性。一方面, ASW-FCM 4 机等效模型在进行机群划分和等效时 同时考虑了所有机组的风速、转速、桨距角和输出 功率特征。实际上,风电场内不同机组在不同区域 的运行状态都可以由风速、转速、桨距角和输出功 率来反映,因此选择以上4个变量作为分群指标是 合理可行的。另一方面,ASW-FCM 聚类算法给不 同的机组分配了不同的权值和权值指数,能够反映 出机组运行状况的差异性和尾流效应导致的风速 关联性对聚类结果的贡献程度。而采用传统 FCM 聚类算法的等效模型视同群机组对聚类的贡献一 致,采用分裂层次半监督谱聚类算法的等效模型和 以风速分群的等效模型分群指标单一,不能全面反 映不同机组的运行特性,因此,在有功功率、无功 功率和输出电压上与详细模型相差较大。

#### 4.2 电网侧三相短路故障仿真

仿真时间为 30 s, t=5 s时在电网侧加入三相 短路故障,持续 0.1 s后故障切除。假设故障期间 风电机组的有效输入风速不变,仿真得到风电场出





由图 6 可知,在电网侧三相短路故障条件下, 4 种等效模型均表现出与详细模型几乎一致的响 应趋势。但是从放大部分的响应曲线中可以看出,

口处的有功 P、无功 Q、电压 U 的变化曲线见图 6。

与模型 2、模型 3、模型 4 相比,模型 1 (ASW-FCM 4 机等效模型)与详细模型在有功功率、无功功率和 电压的变化曲线上几乎重合。表 8 给出了三相短路 故障时 4 种等效模型与详细模型之间的输出误差。

表 8	三相短路故障4种等效模型与详细模型的误差	1414
	Tab. 8 Errors of 4 equivalent models and	
		10

detailed model in grid fault condition /%			
たたシムませて山	有功功率	无功功率	电压误差
等效模型	误差 $E_P$	误差 $E_Q$	$E_U$
模型 1	0.48	0.53	0.21
模型 2	1.12	1.74	0.47
模型 3	1.43	2.36	0.58
模型 4	1.56	3.12	0.49

可见, 与模型2、模型3和模型4相比, 模型 1 (ASW-FCM 4 机等效模型)在 EP, EO, EU上与详细 模型之间的误差最小,所以模型1的精度更高。事 实上,在三相短路故障发生时由于传动系统中积聚 能量的释放,机组转速和输出功率相应提高。风速 越高, 传动系统中积聚的能量越多, 故障持续时间 越长,转速和输出功率的波动越明显。而当转速超 过额定转速时还需要同时调节桨距角。显然,故障 发生时的风速、转速、桨距角和输出功率会影响机 组的动态特性。因此,风速、转速、桨距角和输出 功率 4 个分群指标能更准确地反映故障发生时机 组的运行特性。另外,故障时不同机组的运行状态 不同,同群内不同机组对聚类结果的贡献程度不 等。因此, 基于 ASW-FCM 聚类算法建立的等效 模型能更准确地反映故障发生时风电场的实际动 态特性。

# 5 结论

本文针对直驱永磁风电机组风电场提出了一 种基于 ASW-FCM 算法的动态等效建模方法。该 方法以反映机组运行特征的有效风速、转速、桨 距角和输出功率为分群指标,采用自适应样本定 权的模糊聚类算法进行风电场的最优聚类分群, 并建立了聚类风电机群的等效模型。仿真结果表 明,与传统的基于 FCM 聚类算法的等效模型、基 于分裂层次半监督谱聚类算法的等效模型、按风 速特征分群建立的等效模型相比,采用本文方法 建立的风电场等效模型在风速扰动和电网故障条 件下的输出有功功率、无功功率和出口电压与详 细模型更接近,能更准确地反映直驱机组风电场 接入点的动态特性。

## 参考文献:

[1] 中华人民共和国国家发展和改革委员会.风电发展"十 三五"规划[R].北京:中华人民共和国国家能源局, 2016.

National Development and Reform Commission. "13th Five-Year Plan" for Wind Power Development[R]. Beijing: National Energy Administration of the People's Republic of China, 2016.

- [2] 刘振亚. 全球能源互联网[M]. 北京: 中国电力出版社, 2015: 260-261.
  Liu Zhenya. Global Energy Internet[M]. Beijing: China Electric Power Press, 2015: 260-261.
- [3] 宋恒东,董学育.风力发电技术现状及发展趋势[J]. 电工电气, 2015(1): 1-4.
  Song Hengdong, Dong Xueyu. Discussion on Present Situations and Development Trends of Wind Power Generation Technology[J]. Electrotechnics Electric, 2015(1):1-4.
- [4] 孙元存, 刘三明, 王致杰, 等. 大规模风电接入对电力 系统动态特性影响的研究[J]. 系统仿真技术, 2016, 12(2): 83-87.

Sun Yuancun, Liu Sanming, Wang Zhijie, et al. Study of the Impact of Large-scale Wind Power Access to Dynamic Characteristics of Power System[J]. System Simulation Technology, 2016, 12(2): 83-87.

- [5] 曹娜,于群.风电场建模技术及应用[M].北京:机械工业出版社,2015:3.
   Cao Na, Yu Qun. Wind Farm Modeling Technology and Application[M]. Beijing: China Machine Press, 2015:3.
- [6] 胡杰,余贻鑫. 电力系统动态等值参数聚合的实用方法[J]. 电网技术, 2006, 33(24): 26-30.
  Hu Jie, Yu Yixin. A Practical Method of Parameter Aggregation for Power System Dynamic Equivalence[J]. Power System Technology, 2006, 33(24): 26-30.
- [7] 孙建锋, 焦连伟, 吴俊玲, 等. 风电场发电机动态等值 问题的研究[J]. 电网技术, 2004, 28(7): 100-105.
  Sun Jianfeng, Jiao Lianwei, Wu Junling, et al. Research on Multi-Machine Dynamic Aggregation in Wind farm[J].
  Power System Technology, 2004, 28(7): 100-105.

第 32 卷第 8 期	系统仿真学报	Vol. 32 No. 8
2020年8月	Journal of System Simulation	Aug., 2020

- [8] 乔嘉赓, 鲁宗相, 闵勇. 风电场并网的新型实用等效 方法[J]. 电工技术学报, 2009, 24(4): 209-214.
  Qiao Jiageng, Lu Zongxiang, Min Yong. New Dynamic Equivalence Method for Grid-Connected Wind Farm[J]. Transactions of China Electrotechnical Society, 2009, 24(4): 209-214.
- [9] Fernandez L M, Garcia C A, Saenz J R, et al. Equivalent Models of Wind Farms by Using Aggregated Wind Turbines and Equivalent Winds[J]. Energy Conversion and Management (S0196-8904), 2009, 50(3): 691-704.
- [10] 曹娜,于群.风速波动情况下并网风电场内风电机组 分组方法[J].电力系统自动化,2012,36(2):42-46.
  Cao Na, Yu Qun. A Grouping Method for Wind Turbines in a Grid-connected Wind Farm During Wind Speed Fluctuation[J]. Automation of Electric Power System, 2012, 36(2):42-46.
- [11] Liu H Z, Chen Z. Aggregated Modeling for Wind Farms for Power System Transient Stability Studies[C]. Proceedings of 2012 Asia-Pacific Power and Energy Engineering Conference (S2157-4839). Shanghai, China: IEEE, 2012: 1-6.
- [12] 米增强, 苏勋文, 余洋, 等. 双馈机组风电场动态等效 模型研究[J]. 电力系统自动化, 2010, 34(17): 72-77.
  Mi Zengqiang, Su Xunwen, Yu Yang, et al. Study on Dynamic Equivalence Model of Wind Farms with Wind Turbine Driven Doubly Fed Induction Generator[J]. Automation of Electric Power System, 2010, 34(17): 72-77.
- [13] 黄伟,张小珍. 基于特征分析的大规模风电场等值建模[J]. 电网技术, 2013, 37(8): 2271-2277.
  Huang Wei, Zhang Xiaozhen. Feature Analysis Based Equivalent Modeling for Large-Scale Wind Farms[J].
  Power System Technology, 2013, 37(8): 2271-2277.
- [14] 欧阳金鑫, 刁艳波, 郑迪, 等. 基于电流轨迹相似度的 双馈风电机群电磁暂态同调分群方法[J]. 中国电机工 程学报, 2017, 37(10): 2896-2904.
   Ouyang Jinxin, Diao Yanbo, Zheng Di, et al. A Clustering

Method of Coherent Generators During Electromagnetic Transient Process Based on Similar Degrees of Current Trajectories for Doubly Fed Wind Farms[J]. Proceedings of the CSEE, 2017, 37(10): 2896-2904.

[15] 朱乾龙,韩平平,丁明,等. 基于聚类-判别分析的风 电场概率等值建模研究[J]. 中国电机工程学报, 2014, 34(28): 4770-4780. Zhu Qianlong, Han Pingping, Ding Ming, et al. Probabilistic Equivalent Model for Wind Farms Based on Clustering-discriminant Analysis[J]. Proceedings of the CSEE, 2014, 34(28): 4770-4780.

- [16] 高峰,赵东来,周孝信. 直驱式风电机组风电场动态 等值[J]. 电网技术, 2012, 36(12): 222-227.
  Gao Feng, Zhao Donglai, Zhou Xiaoxin. Dynamic Equivalent Algorithm for Wind Farm Composed of Direct-Drive Wind Turbines[J]. Power System Technology, 2012, 36(12): 222-227.
- [17] 林俐, 潘险险. 基于分裂层次半监督谱聚类算法的风电场机群划分方法[J]. 电力自动化设备, 2015, 35(2): 8-14.

Lin Li, Pan Xianxian. Wind turbine grouping based on semi-supervised split-hierarchical spectral clustering algorithm for wind farm[J]. Electric Power Automation Equipment, 2015, 35(2): 8-14.

- [18] Hansen A D, Jauch C, Sorensen P. Dynamic Wind Turbine Models in Power System Simulation Tool Digsilent [M]. Risø National Laboratory, Risø, Denmark, Tech. Rep. Risø-R-400(EN), Aug, 2007.
- [19] 杨骏华. 直驱型永磁同步风电系统的控制策略研究[D]. 成都: 西华大学, 2017.
  Yang Junhua. Research on control strategy of direct drive permanent magnet synchronous wind power system[D]. Chengdu: Xihua University, 2017.
- [20] 于永生, 冯延晖, 江红鑫, 等. 海上风电经 VSC-MTDC 并网研究[J]. 高压电器, 2015, 51(10): 24-33.

Yu Yongsheng, Feng Yanhui, Jiang Hongxin, et al. Research on offshore wind farm integration via VSCMTDC[J]. High Voltage Apparatus, 2015, 51(10): 24-33.

- [21] 赵兵,汤涌,张文朝. 感应电动机群单机等值算法研究[J]. 中国电机工程学报, 2009, 29(19): 43-49.
  Zhao Bing, Tang Yong, Zhang Wenchao. Study on single-unit equivalent algorithm of induction motor group[J]. Proceedings of the CSEE, 2009, 29(19): 43-49.
- [22] Xie X, Beni G. A Validity Measure for Fuzzy Clustering[J]. IEEE Transactions on Pattern Analysis & Machine Intelligence (S0162-8828), 1991, 13(8): 841-847.
- [23] Yu J, Cheng Q. The Search Range of Optimal Clustering Number in Fuzzy Cluster Method[J]. Sci China Ser E (S1006-9321), 2002, 32(2): 274-280.